

# طراحی و ساخت یک ردیاب چشم

## به منظور توانبخشی معلولین در برقراری ارتباط با کامپیووتر

محمد رضا ملاک زاده

دیاکو مردانگی

استادیار دانشکده مهندسی مکانیک

دانشجوی کارشناسی ارشد بیومکانیک

گروه بیومکانیک، دانشگاه علم و صنعت ایران

دانشکده مکانیک، دانشگاه علم و صنعت ایران

E-mail: mmallak@iust.ac.ir

E-mail: dmardanbeigi@mecheng.iust.ac.ir

چکیده – اندازه‌گیری و دنبال کردن حرکات چشم از اواخر قرن نوزدهم میلادی ذهن محققین را به خود مشغول ساخته و امروزه با پیشرفت سیستم‌های کامپیووتری این امر سیار بهتر و دقیق‌تر تحقیق یافته است. به گونه‌ای که یک ردیاب چشم کاربردهای فراوانی در زمینه‌های پژوهشی، نظامی، HCI، بازاریابی و ... پیدا کرده است. در این مقاله به طراحی و ساخت یک ردیاب چشم تصویری با متدهای بازتاب قرنیه-مردمک پرداخته شده است. این سیستم ردیاب چشم در عین سادگی و ارزانی، بصورت بلادرنگ یا آنلاین عملکرد و به منظور برقراری ارتباط بهتر میان کاربر و کامپیووتر بالاخص افراد معلول جسمی طراحی شده است.

کلید واژه- ردیابی حرکات چشم (Eye tracking)، تعقب حرکات چشم، توانبخشی

لنز‌ها به نتایج جالبی رسید، از قبیل اینکه چشم در هنگام خواندن یک جمله تنها بر روی برخی کلمات مکث می‌کند [1].

ابتدا در همین سال‌ها بود که ظاهراً اولین ردیاب غیرتھاجمی (Non Invasive) نیز توسط جورج بوسول (George Buswell) در شیکاگو ساخته شد. او از تاباندن نور به چشم و ضبط بازتاب آن از چشم روی یک فیلم عکسبرداری کمک می‌گرفت و با این روش مطالعات اصولی درمورد خواندن و نگریستن به یک عکس انجام داد [1].

با ادامه تحقیقات در قرن بیستم میلادی در ۱۹۰۵ سه دانشمند دیگر به نام‌های Judd، McAllister & Steel از بازتاب نور قرنیه و استفاده از تصاویر متحرک استفاده کرده و حرکات عمودی چشم را هم ردیابی می‌کردند. در ۱۹۴۷ میلادی پاول فیتز (Paul Fitts) مطالعات جالبی با کمک کابین انجام داد که شاید شروعی برای کاربردهای امروزی ردیاب‌های چشم در صنایع هوانوردی به حساب آید. در ۱۹۴۸ Thompson و Hartridge استفاده از سیستم‌های

### ۱- مقدمه

ردیابی حرکات چشم (Eye Gaze Tracking ، EGT) به فرایندی گفته می‌شود که طی آن بتوان حرکات چشم شخص نسبت به سر او را اندازه‌گیری نمود و متعاقباً نقطه دید ناظر را پیدا کرد. وسیله‌ای را که بتوان با آن به این امر نایل آمد، ردیاب حرکات چشم و یا اختصاراً ردیاب چشم (Eye Tracker) گویند.

در ۱۸۷۹ میلادی فردی به نام لوئیس جاوال

(Louis Emile Javal) به این نکته اشاره کرد که در مطالعه یک متن، در چشم بجای حرکت نرم، یک سری حرکات پرشی تند (Saccades) و نقاط مکث (Fixations) دیده می‌شود. در همان سال‌ها بود که شخصی به نام هیوی (Huey) با استفاده از روشی کاملاً تھاجمی و با کمک یک لنز تماسی آزمایشاتی جهت اندازه‌گیری حرکات چشم انجام داد. در وسط این لنز سوراخی برای مردمک وجود داشت و یک اشاره‌گر آلومینیومی به آن متصل بود که با حرکت کردن این اشاره‌گر نیز حرکت می‌کرد. او با این

پردازش تصویر انجام می شود .

ردياب‌های چشم که برای ارتباط با کامپیوتر طراحی شده‌اند یا به صورت قابل نصب بر روی میز می باشد و یا باید بر روی سر نصب گردد. تصویر برداری از چشم از فاصله زیاد در نوع اول و سپس رديابی مردمک در آن تصویر معمولاً نیازمند مکانیزم‌های پیچیده و استفاده از چند دوربین می‌باشد و در عین حال دقت محدودی دارد، هر چند تلاش‌هایی برای ارزان‌تر و ساده‌تر کردن این نوع ردياب‌ها نیز صورت گرفته است که از آن جمله می‌توان به مراجع [7] و [8] اشاره نمود. در مقابل، سیستم‌های ردياب چشم قابل نصب بر روی سر با تکنیک بازتاب قرنیه-مردمک می‌توانند بسیار ساده‌تر و در عین حال دقیق‌تر باشند.

در این مقاله به ساخت یک ردياب چشم ساده ، ارزان، بلادرنگ و در عین حال کاربردی اشاره می شود که می‌تواند توسط افراد سالم و حتی معلول برای ارتباط راحت‌تر با کامپیوتر مورد استفاده قرار گیرد. این ردياب از نوع قابل نصب بر روی سر بوده و از متدهای تصویری بازتاب قرنیه-مردمک استفاده می‌کند.

## ۲- رديابی حرکات چشم

در این بخش انواع ردياب‌های چشم ساخته شده و انواع روش‌های استفاده شده در آنها معرفی می‌گردد.

**۱-۱- دسته‌بندی از لحاظ نحوه ارتباط با کاربر**  
سيستم‌های ردياب چشم از لحاظ وضعیت قرارگیری نسبت به کاربر دو نوعند[10]:

الف) سیستم‌هایی که بر روی سر نصب می‌شوند.

Head-mounted eye gaze tracker (HMET)

ب) سیستم‌هایی که ارتباط فیزیکی با کاربر ندارند.

Remote eye gaze tracker (REGT)

**۱-۲- روش‌های متداول در رديابی حرکات چشم**  
امروزه روش‌های زیادی برای رديابی حرکات چشم استفاده می‌شود. به طور کلی سه روش برای اندازه‌گیری حرکات چشم (OculoGraphy) بکار برده می‌شود[10]:

غیر نوری که بر روی سر نصب می شدند را دنبال کردند[2].

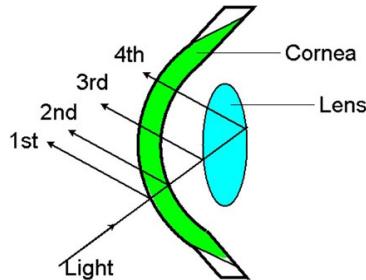
در ۱۹۶۸، یاربوس (Alfred L. Yarbus) مطالعات زیادی در مورد کاربرد های این سیستم ها انجام داد و کتابی در این زمینه تالیف کرد که هنوز از مطالب آن استفاده‌های زیادی می شود. تحقیقات یاربوس انگیزه مجددی شد برای ساخت سیستم‌های دقیقتر[2].

با این حال رديابی حرکات چشم در ابتدا به منظور بررسی رفتاری بینایی و دیدن انسان در انجام فعالیت‌های خاص استفاده می‌شد. ( برای مطالعه‌ی بیشتر به مرجع [3] مراجعه شود.)

تکنیک‌های فراوانی تاکنون برای رديابی چشم بکار گرفته شده است [4]. اما همگی محدودیت‌هایی دارند، برای مثال می‌توان به تهاجمی بودن برخی از آنها اشاره کرد، استفاده از الکترود و لنزهای تماسی نمونه‌ای از آنها به شمار می‌رود. برخی از روش‌ها محدودیت‌هایی حركتی برای شخص ایجاد می‌کنند بگونه‌ای که سر شخص را ثابت نگه می‌دارند. دقت کم، عدم امکان استفاده از آن‌ها در شرایط و مکان‌های مختلف نیز محدودیت دیگر ردياب‌های کنونی است. قیمت ردياب‌های چشم نیز امروزه از ۵۰۰۰ تا ۴۰۰۰۰ دلار می‌باشد.

طمئناً امروزه با وجود سیستم‌های پیشرفته می‌توان این موانع را بیش از پیش به کنار زد و کاربردهای آن را در زمینه‌های صنایع نظامی ، پژوهشی و توانبخشی، ارگونومی، بازاریابی و... بیشتر و بهتر نمود. از مهمترین و عمومی‌ترین کاربردهایی که می‌توان به آنها اشاره کرد استفاده از Human-Computer Interaction(HCI) ردياب‌های چشم در کامپیوتر و کنترل آن توسط چشم را فراهم می‌نماید [5]. یکی از کاربردهای آن انجام سریع تر کارها با یک ردياب چشم در کنار ماوس و صفحه کلید می‌باشد . یکی دیگر امکان تایپ با چشم در صفحه‌ی نمایشگر برای افراد معلول و ناتوان جسمی می‌باشد [6]. بدیهی است که چنین ابزاری می‌تواند نقش مهمی در توانبخشی معلولین حرکتی ایفا نماید.

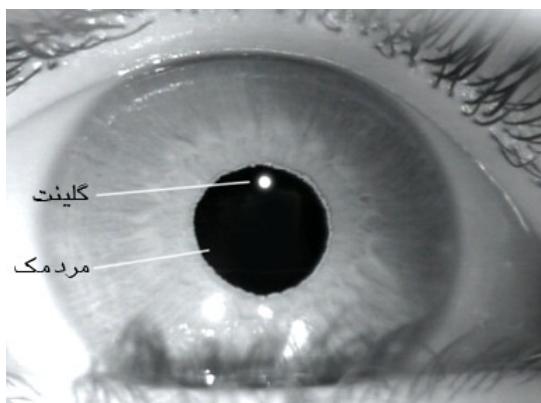
تکنیک‌های تصویری تا حد زیادی محدودیت‌های ذکر شده را کمتر نموده بگونه‌ای که تکنولوژی مدرن رديابی چشم در حال حاضر تا حد زیادی بر پایه‌ی علوم تصویر برداری و



شکل(۱) : بازتاب نور در لایه های مختلف قرنیه و عدسی[11].

همانطور که در شکل (۱) نشان داده شده است، هنگامیکه پرتو نور به چشم می تابد چند نوع بازتاب نور در لایه های مختلف جلویی چشم خواهیم داشت که به آن تصاویر پورکنیا (Purkinje images) می گویند. اولین بازتاب پورکنیا را که از بقیه واضح تر و روشن تر است، گلینت (Glint) گویند[11].

فرض کنید یک منبع نورانی ساکن با موقعیتی ثابت در برابر چشم شخص قرار داشته باشد و شخص به یک نقطه مقابل خود ژل بزند، درین حالت وضعیت مرکز مردمک و مرکز گلینت نسبت به هم با وجود حرکت سر ثابت خواهد ماند و می تواند تعیین کننده نقطه دید ناظر باشد.



شکل(۲): تصویر گلینت و مردمک

### ۳- ردیاب چشم ساخته شده

ردیاب ساخته شده از نوع قابل نصب بر روی سر بوده و بر اساس تصاویر ویدئویی گرفته از چشم کار می کند. در ادامه کلیات دستگاه و روش کار آن در سه بخش مختلف معرفی می گردد.

۱) اندازه گیری به روش الکتریکی

Electro-OculoGraphy (EOG)

۲) استفاده از لنزهای تماسی

Scleral Contact Lens-OculoGraphy

۳) اندازه گیری با کمک تصویر

Photo-OculoGraphy (POG) or Video-OculoGraphy (VOG)

دو نوع اول در عین حال که دقت بالایی دارند، کاملاً تهاجمی بوده و استفاده از آنها محدود به کارهای آزمایشگاهی می باشد.

اما روش سوم بر اساس استفاده از تصاویر گرفته شده از چشم و تعیین موقعیت چشم با پردازش این تصاویر می باشد. با کمک تصاویر گرفته شده می توان برخی از مشخصه های چشم را اندازه گیری کرد و با بررسی تغییرات این مشخصه ها است که میزان حرکت چشم اندازه گیری می گردد. از مشخصه های قابل اندازه گیری چشم می توان اشاره کرد به: مرکز مردمک، شکل مردمک، موقعیت لیمبوس (مرز میان عنبیه و صلبیه) و ... .

### ۳-۲- متدهای بازتاب قرنیه-مردمک

(Corneal-Pupil reflection)

موقعیت مردمک و عنبیه در تصویر گرفته شده از چشم در صورتی نماینده یک نقطه مشخص از منظرة مقابل شخص است که وضعیت سر کاملاً ثابت باشد. چراکه اگر شخص یک نقطه مشخص را نگاه کند با حرکت سر موقعیت مردمک در چشم تغییر می کند. در بسیاری از ردیاب های چشم که به منظور استفاده برای ارتباط با کامپیوتر ساخته شده اند ، فرض اولیه همین است ، بنابراین کاربر ملزم است چنانه خود را بر روی یک پایه ثابت قرار دهد تا سر حرکتی نداشته باشد.

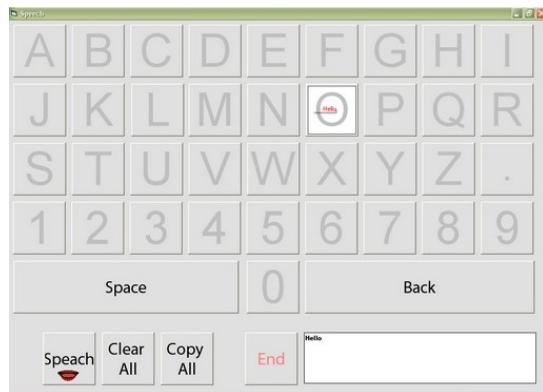
برای کاهش تأثیرات حرکت سر و بدن شخص ، ابتکار جالبی بکار گرفته شده و آن استفاده از بازتاب نور از چشم می باشد.

### ۳-۱- سخت افزار دستگاه

شناسایی شده و سپس با تشخیص نقاط مرزی آن یک مستطیل در اطراف آن محیط می شود. مرکز این مستطیل به عنوان مرکز مردمک فرض می گردد. گلینت نیز در تصویر شناسایی شده و با محیط کردن یک دایره در اطراف آن مرکز دایره به عنوان مرکز گلینت فرض می شود. بردار حاصل از اتصال مرکز مردمک به مرکز گلینت معیاری برای موقعیت نقطه دید می باشد که با یک نگاشت مناسب و یک کالبیراسیون ساده می توان با داشتن این بردار، موقعیت نشانگر را روی صفحه نمایش تعیین نمود.

قابلیت کلیک کردن توسط چشم نیز در نرم افزار برای معلومینی که کلیک کردن توسط دست نیز برای آنها مقدور نمی باشد در نظر گرفته شده است ، این کار با نگهداشت نمی باشد در روی نقطه مورد نظر برای یک مدت زمان مشخص براحتی انجام می شود که البته یک حالت دیگر نیز برای کلیک کردن در نظر گرفته شده و آن حرکت خاصی از سر چراکه با حرکت سر در این حالت موقعیت مرکز مردمک جابجا می شود در حالیکه بردار معیار ثابت می ماند.

یک بخش دیگر نیز در نرم افزار برای تایپ کردن توسط چشم در نظر گرفته شده که در شکل (۴) نمایی از آن دیده می شود. با زدن دکمه Speech متن تایپ شده توسط کامپیوتر خوانده می شود. بدین صورت فرد معلوم حتی می تواند با چشم خود با دیگران صحبت کند.



شکل(۴): پنجره مخصوص تایپ و سخن گفتن با چشم، ویژه معلومین

در شکل (۵) نمایی از صفحه اصلی نرم افزار نشان داده شده است. موقعیت مرکز مردمک و نقطه نورانی را می توان در تصویر چشم مشاهده نمود.

تصویر توسط یک دوربین بی سیم در فاصله مشخصی از چشم گرفته شده و به کامپیوتر ارسال می گردد. این دوربین کوچک و سبک با یک مکانیزم ساده به بدن می باشد. مکانیزم ذکر شده چند درجه آزادی برای دوربین فراهم نموده تا براحتی بتوان موقعیت دوربین را تنظیم نمود. تصویر از پایین چشم گرفته می شود بطوریکه دوربین در میدان دید شخص قرار نمی گیرد. شایان ذکر است که این سیستم براحتی توسط افراد عینکی نیز قابل استفاده می باشد.

دوربین بکار رفته حساس به پرتوی مادون قرمز بوده ، چرا که در ردیاب مورد نظر از متند بازتاب قرنیه-مردمک استفاده شده است. منبع نوری بکار رفته یک LED مادون قرمز بوده که در فاصله ای ثابت نسبت به نمایشگر روبروی شخص قرار داده شده است. طول موج نور آن نیز در حدود ۹۰۰ نانومتر بوده و آسیبی به چشم نمی رساند و به دلیل نامرئی بودن آن مزاحمتی برای کاربر ایجاد نمی کند.



شکل(۳): ردیاب چشم و نحوه نصب بر روی سر

### ۲-۳- نرم افزار دستگاه

نرم افزاری که برای این سیستم طراحی گردیده با زبان ویژوال بیسیک نوشته شده و در آن عملیات گرفتن تصویر (Capturing) و پردازش آن انجام شده و خروجی اصلی آن منتقل کردن نشانگر (کریسی) در صفحه نمایش به نقطه دید شخص است.

تصاویر ارسالی از دوربین توسط یک گیرنده گرفته شده و به کارت ویدئویی کامپیوتر منتقل می شود و در نرم افزار پردازش می شود.

در تصویر گرفته شده ابتدا موقعیت حدودی مردمک

کالیبراسیون که یک بار توسط کاربر می‌بایستی انجام شود به این گونه است که شخص به ۹ نقطه مشخص در صفحه خیره شده و درحالیکه نشانگر را توسط ماوس در آن نقطه قرار داده است، با ماوس آن نقطه را کلیک می‌کند. البته انتقال نشانگر و کلیک کردن ماوس در این مرحله می‌تواند توسط شخص دیگری بجز کاربر انجام شود.

در واقع با هر بار کلیک ماوس، با داشتن موقعیت بردار و نقطه دید شخص عملاً یک دستگاه دو معادله و ۱۲ مجهول خواهیم داشت و در پایان ۹ دستگاه یعنی ۱۸ معادله و Least Square Method مجهول بدست می‌آید که با روش

قابل حل می‌باشد. در این روش مجموع مربعات خطای کمینه می‌کنیم. برای مثالتابع مجموع مربعات خطای برای  $S_x$  ها بصورت زیل می‌باشد:

$$F = \sum_{i=1}^9 r_i^2 = \sum_{i=1}^9 (S_{xi} - (a_0 + a_1x_i + a_2y_i + a_3x_iy_i + a_4x_i^2 + a_5y_i^2))^2 \quad (2)$$

که در آن  $S_x$  معرف مجموع نقاط ۱ تا ۹ می‌باشد.

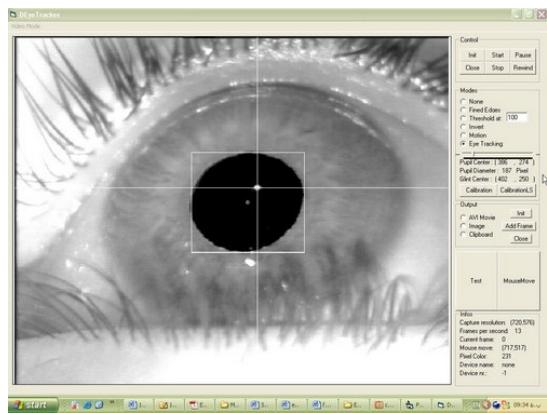
برای اینکه F کمینه گردد باید معادله (۳) برقرار باشد:

$$\begin{cases} \frac{\partial F}{\partial a_0} = 0 \\ \frac{\partial F}{\partial a_1} = 0 \\ ... \\ \frac{\partial F}{\partial a_5} = 0 \end{cases} \quad (3)$$

به همین ترتیب ۶ معادله نیز برای  $S_y$  ها خواهیم داشت که در مجموع ۱۲ معادله و ۱۲ مجهول بدست می‌آید و قابل حل می‌باشد.

#### ۴- نتایج و جمع‌بندی

برای ارائه میزان دقیق ساخته شده و اطمینان از صحت عملکرد الگوریتم‌های بکار رفته در آن می‌توان آن را بر روی چند فرد سالم آزمود. جهت تسريع در ارزیابی صحت کار سیستم از یک آزمون بصری کمک می‌گیریم که به شرح ذیل است: نتایج عملکرد دستگاه بر روی ۵ کاربر که هیچ کدام عینکی نبودند، آزموده شده است، بگونه‌ای که پس از



شکل(۵): پنجره اصلی نرم افزار و نمایش مرکز مردمک و مرکز گلینت

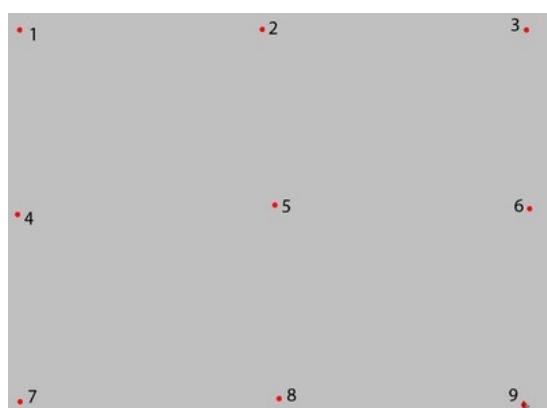
رزولوشن تصویر گرفته شده ۷۲۰x۵۷۶ بوده و مدت زمان پردازش هر فریم حداقل ۷۰۰ ثانیه می‌باشد، به طوری که ۱۵ فریم در ثانیه توسط نرم افزار پردازش می‌گردد.

#### ۳-۳- نگاشت و کالیبراسیون

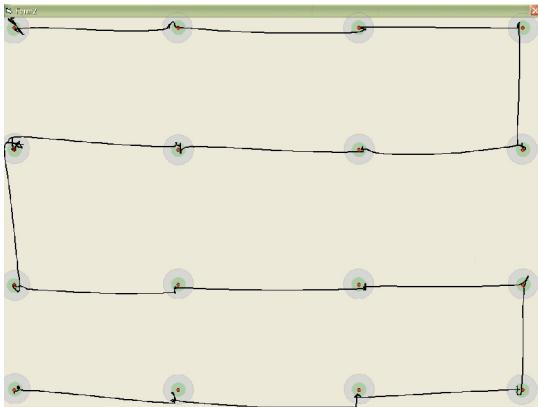
نگاشتی که استفاده گردیده چند جمله‌ای مرتبه دو می‌باشد. این نگاشت اولین بار توسط موریموتو [11] استفاده گردید و بصورت زیر است:

$$\begin{cases} S_x = a_0 + a_1x + a_2y + a_3xy + a_4x^2 + a_5y^2 \\ S_y = b_0 + b_1x + b_2y + b_3xy + b_4x^2 + b_5y^2 \end{cases} \quad (1)$$

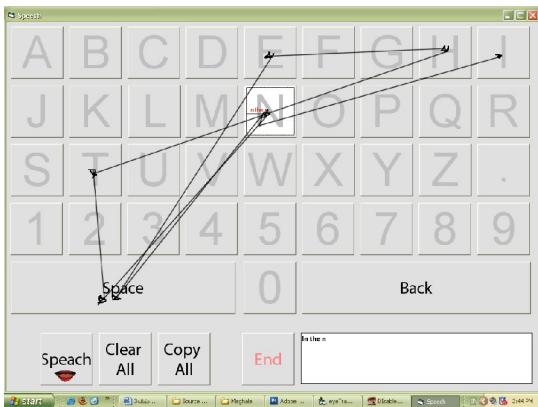
که در آن،  $(S_x, S_y)$  موقعیت نشانگر در صفحه یا همان نقطه دید شخص بوده و  $(x, y)$  مولفه‌های بردار گفته شده در بخش قبل می‌باشد. ۱۲ پارامتر مجهول بالا نیز طی یک مرحله کالیبراسیون تعیین می‌گردد.



شکل(۶): صفحه مربوط به کالیبراسیون



شکل(۷): صفحه مربوط به تست و مسیر حرکت چشم در آن برای یکی از افراد



شکل(۸): صفحه مربوط تایپ و مسیر حرکت چشم در آن برای یکی از افراد پس از تایپ ۶ حرف اول

جدول(۱): نتایج آزمون تایپ جمله "In the name of God"  
توسط ۵ کاربر

کاربر	مدت زمان تایپ (s)	تعداد حروفی که اشتباه تایپ شده است
۱	۴۵/۲	.
۲	۵۱/۵	۱
۳	۷۱/۶	.
۴	۵۷/۸	.
۵	۶۹/۲	.

## ۵- مراجع

- [1] "Eye tracking", Date of using the web site : August 1, 2008: <[www.wikipedia.com](http://www.wikipedia.com)>
- [2] R. J. K. Jacob, K. S. Karn, "Eye Tracking in Human-Computer Interaction and Usability Research: Ready to Deliver the Promises". In J. Hyon'a, R. Radach, & H. Deubel (Eds.), The Mind's Eye: Cognitive and Applied

انجام مرحله کالیبراسیون، از افراد خواسته می‌شود تا به ترتیب ۱۶ نقطه مختلف قرمز رنگ در صفحه را نگاه کند (شکل ۶). مسیر حرکت چشم در طول آزمایش بر روی صفحه نمایشگر رسم می‌شود تا بتوان اختلاف نقطه دید اندازه گیری شده توسط دستگاه نسبت به نقاط دید واقعی که در صفحه نشان داده است را مشاهده نمود. دو دایره مختلف به شعاع های ۵ و ۱۰ میلیمتر در اطراف نقاط قرمز تعیین شده رسم شده‌اند تا مقیاسی باشند جهت اندازه گیری بصری میزان خطا. نتایج مربوط به یکی از افراد در شکل ۷ نشان داده شده است. همانگونه که در شکل می‌توان دید، هنگامیکه شخص به نقاط قرمز زد زده است، خطوط سیاه نمایانگر نتایج اندازه گیری سیستم در بدترین حالات هم درون دایره به قطر ۱۰ میلیمتر قرار دارد. با بررسی نتایج سایر افراد بیشترین مقدار خطا، ۸ میلیمتر مشاهده می‌گردد که معادل ۳۱ پیکسل می‌باشد.

پس از آن، از افراد خواسته می‌شود که به بخش مربوط به تایپ نرم افزار رفته و عبارت "In the name of God." بدون استفاده از دکمه Back یعنی پاک کردن، تایپ نمایند. نتیجه مربوط به یکی از افراد در شکل ۸ نشان داده شده است. همچنین زمان تایپ و تعداد حروف غلط افراد در جدول ۱ آورده شده است.

شایان ذکر است که فاصله چشمان کاربر تا صفحه نمایش ۱۵ اینچی، ۷۰ سانتی‌متری بوده و از ۱۶ نقطه جهت کالیبراسیون استفاده شده است. همچنین به منظور کلیک کردن، از مکث چشم بر روی ناحیه مورد نظر به مدت ۱ ثانیه استفاده گردیده است.

با توجه به استفاده از متد بازتاب قرنیه-مردمک در ردباب ساخته شده، آزادی حرکت اندکی برای سر شخص ممکن می‌گردد. برای داشتن خطای حدودی ۱۰ میلیمتر در صفحه نمایش، سر شخص می‌تواند حداقل ۱۰ سانتی متر جابجاگایی داشته باشد، اما سیستم در برای حرکت دورانی سر آنچنان مقاوم نبوده و خطا در این حالت زیاد خواهد شد.

البته با توجه به اینکه الگوریتم ساده‌ای برای تعیین مرکز مردمک و مرکز نقطه نورانی بکار گرفته شده است، این نتایج در صفحه نمایش با رزولوشن  $1024 \times 768$ ، نتایج بسیار خوبی بشمار می‌رود.

Aspects of Eye Movement Research pp. 573–605.  
Amsterdam, The Netherlands:Elsevier Science. 2003.

- [3] A. Duchowski, “A breadth-first survey of eye-tracking applications”, Behavior Research Methods, Instruments and Computers, vol. 34, no. 4, pp. 455.470, 2002.
- [4] L. Young and D. Sheena, “Survey of eye movement recording methods”, Behavior Research Methods and Instrumentation, vol. 7, pp. 397.429, 1975.
- [5] R. Jacob, “The use of eye movements in humancomputer interaction techniques: what you look at is what you get”, ACM Transactions on Information Systems, vol. 9, no. 2, pp. 152.169, 1991.
- [6] P. Majaranta and K. Raiha, “Twenty years of eye typing: systems and design issues”, in Proceedings of the symposium on Eye tracking research and applications, New Orleans, Louisiana, USA, pp. 15. 22, March 2002.
- [7] C.Hennessey, B. Noureddin, P. Lawrence, “A Single Camera Eye-Gaze Tracking System with Free Head Motion”, ETRA 2006, San Diego, California, 27–29 March 2006.
- [8] M.kumar, “Reducing the Cost of Eye Tracking Systems”, Stanford University, HCI Group Gates Building, Room 382 353 Serra Mall,2006.
- [9] “Eyeball”, Date of using the web site : August 12, 2008:  
[www.Britannica.com](http://www.Britannica.com)
- [10] A.T. Duchowski, (in press). *Eye Tracking Methodology: Theory and Practice*. Springer, London.
- [11] C.H. Morimoto, Marcio R.M. Mimica,” Eye gaze tracking techniques for interactive applications”, Computer Vision and Image Understanding 98, pp. 4–24, 2005.